

# 0x0f - 10.06.2017

Zum „Selbstbau- und QRP-Treffen“ in Silberthal (bei Jena) wurde wie zuletzt in [Bad Klosterlausnitz](#) ein Doppelballon gestartet.

Auch diesmal war der Sinn des Doppelballons, eine größere Floathöhe zu erreichen.

Der Veranstaltungstag begann um 10.00 Uhr gleich mit Sebastians (DL3YC) Vortrag über Pico-Ballooning und die verwendete Nutzlast [uTrak](#), die beim anwesenden Publikum auf großes Interesse stieß. Während im Veranstaltungssaal danach der zweite Vortrag lief, bereiteten DL3YC und DG0MG in einer „ruhigen Ecke“ (der Gaststube) mit etwas Flüssigbrotunterstützung das Gespann in Form von zwei 90cm-Qualatex-Folienballons mit je knapp 11g Auftrieb vor, das Gespann zusammen hatte also fast 22g Auftrieb. Mit dem Nutzlastgewicht von 20g ergab sich dann wieder der „übliche“ Auftrieb von diesmal 1.8g.

Nach einer lautstarken Aufforderung an die im Saal gebliebenen begab sich ein Pulk von OM an den vorgesehenen Startpunkt, an dem wir zuerst einige kleine Pilotballons losließen um die Windrichtung in Bodennähe abzuschätzen.

Gegen 11.30 Uhr Ortszeit startete das Gespann. Leider drehte inzwischen der Wind etwas und durch den recht geringen Auftrieb schaffte es das Gespann nicht schnell genug, den von Bäumen eng umsäumten Startplatz zu verlassen und ausreichend Höhe zu gewinnen. Es verding sich in einem Baum in ~15m Höhe, so dass bei allen (bei uns besonders) die Gesichter lang waren und die Mission gescheitert schien, ehe sie richtig begonnen hatte. Bereits wurden Ideen diskutiert, wie man die Ballons dort wieder herunterbekäme, als ein plötzlicher Windstoß aus der anderen Richtung das Gespann ohne weiteres Zutun befreite und es unter großem Jubel aller Anwesenden doch noch gemächlich in den blauen Himmel stieg.

- Start: 10.06.2017 - ca. 11.30 Uhr MESZ
- Stromversorgung: 1x Lithium AA
- Gewicht: 21,8 g
- Auftrieb: 1,8 g
- Floathöhe: ca. 8000m

## Verfolgung

- per [APRS-Karte](#) (ohne Backlog)
- via [habhub-Karte](#) (aus APRS-Daten, mit Backlog)
- [Live-Telemetrie](#) (Temperatur, Batteriespannung, Höhe, mit Backlog)
- direkt in [GoogleEarth](#) (KML-Datei, mit Backlog)
- [RAW-Daten](#) aus dem APRS-Netzwerk (auch nichtweiterverarbeitete Frames)

## Links:

- [Übersicht](#)

Last update:  
2017/06/10 19:28

projekte:picoflights:0x0f:start <http://loetlabor-jena.de/doku.php?id=projekte:picoflights:0x0f:start&rev=1497122888>

---

From:

<http://loetlabor-jena.de/> - **Lötlabor Jena**

Permanent link:

<http://loetlabor-jena.de/doku.php?id=projekte:picoflights:0x0f:start&rev=1497122888>

Last update: **2017/06/10 19:28**

